VEHICLE COMMUNICATION NETWORK SYSTEM

Publication number: JP10133905 Publication date: 1998-05-22 Inventor KATO KATSUMI Applicant: YAZAKI CORP

Classification:

- international: G01M17/007: B60R16/02: B60R16/023: G06F11/22: H04L12/40: H04Q9/00: G01M17/007: B60R16/02:

B60R16/023; G06F11/22; H04L12/40; H04Q9/00; (IPC1-7): G06F11/22; B60R16/02; G01M17/007; H04L12/40; H04Q9/00

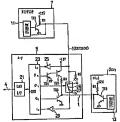
- European:

Application number: JP19960288619 19961030 Priority number(s): JP19960288619 19961030

Report a data error here

Abstract of JP10133905

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an inexpensive and simple vehicle communication network system by applying serial data line for diagnosing fault. SOLUTION: A diagnostic tester 7 diagnoses the presence/absence of the fault of a unit 3an, units 3b1 to 3bn are connected with a bus 4 to transmit and receive data between them and the bus 4 expresses data inputted from the units 3b1 to 3bn with an indicator or a numerical value. A relay 27 connects the tester 7 to the unit 3an through a serial data line 1 at the time of diagnosing the unit 3an and connects a meter 5 to the unit 3an through the line 1 at the time of communicating between the meter 5 and the unit 3an.



Data supplied from the esp@cenef database - Worldwide

(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出屬公開番号

特開平10-133905 (43)公開日 平成10年(1998) 5月22日

(51) Int.Cl. ⁶	識別記号	FΙ	
G06F 11/	22 330	G06F 11/22	330H
B60R 16/	02 665	B60R 16/02	665P
G01M 17/	007	H04Q 9/00	3 1 1 J
H04L 12/	40		311W
H04Q 9/	00 311	G 0 1 M 17/00	J
	stenie tit	A Justin At-Date of the A	v da o mil makeminade è

		44111111111111111111111111111111111111	不明不	BILLY CONTOUR TE	OL	(3E 0 94)	JOSEPH CHE Y
(21)出願番号	特顯平8-288619		(71)				
				4			

矢崎総業株式会社 (22)出願日 平成8年(1996)10月30日 東京都港区三田1丁目4番28号 (72) 発明者 加藤 勝巳

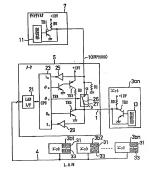
> 静岡県島田市横井1-7-1 矢崎計器株 式会社内 (74)代理人 弁理士 三好 秀和 (外8名)

(54) 【発明の名称】 車両通信ネットワークシステム

(57) 【要約】

【課題】 故障診断用のシリアルデータラインを流用し て安価かつ簡単な構成からなる車両通信ネットワークシ ステムを提供する。

【解決手段】 ダイアグテスタ7は、ユニット3anの 故障の有無を診断し、ユニット3b1~3bnは、バス 4に接続され相互間でデータの送受信を行ない、メータ 5は、バス4に接続されユニット3b1~3bnから入 力されるデータを指針または数値で表し、リレー27 は、ユニット3anを診断するとき、ダイアグテスタ7 をシリアルデータライン1を涌してユニット3anに接 続し、メータ5及びユニット3 anの間で通信を行なう とき、メータ5をシリアルデータライン1を通してユニ ット3anに接続する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数の被診断対象の故障の有無を診断す る診断装置と

バスに接続され相互間でデータの送受信を行なう複数の 涌信ユニットと

前記バスに接続され前記複数の通信ユニットから入力さ れるデータを指針または数値で表すメータと、

前記各被診断対象を診断するとき、前記診断装置をシリ アルデータラインを通して各被診断対象に接続し、前記 メータ及び各被診断対象の間で通信を行なうとき、前記 メータを前記シリアルデータラインを通して各被診断対 象に接続する接続手段と、を備えることを特徴とする車 両通信ネットワークシステム。

【請求項2】 前記診断装置が前記シリアルデータライ ンに接続されているか否かを判定する接続判定手段を備

前記接続手段は、前記診断装置が前記シリアルデータラ インに接続されているとき、前記診断装置をシリアルデ ータラインを通して各被診断対象に接続し、前記診断装 置が前記シリアルデータラインに接続されていないと き、前記メータを前記シリアルデータラインを通して各

被診断対象に接続することを特徴とする請求項1記載の 車両通信ネットワークシステム。

【請求項3】 前記接続判定手段は、前記診断装置側の シリアルデータラインと大地との間に接続されたプルダ ウン抵抗を有し、前記接続手段が前記メータを前記シリ アルデータラインを通して各被診断対象に接続したと き、前記プルダウン抵抗の両端にかかる電圧の大きさに よって前記診断装置が前記シリアルデータラインに接続 されているか否かを判定することを特徴とする請求項2 記載の東面涌信ネットワークシステム。

【請求項4】 前記メータは、前記各被診断対象及び前 記各通信ユニットの間で通信を行なうとき、前記シリア ルデータライン及びバスを通して前記各被診断対象のデ ータと前記名通信ユニットのデータとのデータ交換の中 継を行なうことを特徴とする請求項1乃至請求項3のい ずれか1項記載の車両通信ネットワークシステム。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、故障診断用のシリ アルデータラインを用いて安価かつ簡単な構成からなる 車両通信ネットワークシステムに関する。

[0002]

【従来の技術】自動車等の車両には複数のユニットが搭 載されており、これら各ユニットの故障の有無を診断す るために自動車には診断装置が搭載されている。

【0003】例えば、図4に示すように、各ユニット3 a1~3anを、故障診断用のシリアルデータライン1 に接続する。このシリアルデータライン1は診断装置の 国際規格であるキーワードプロトコル2000(以下、

KWP2000と略称する。) に基づいたラインなどで ある。

【0004】そして、診断装置であるダイアグテスタ7 はKWP2000に基づいた通信方式によってKWP2 000ライン1を領して各ユニット3a1~3anにテ スト信号をシリアルに送出し、各ユニット3 a 1~3 a nから送られてくる応答信号によって故障の有無を診断 している。

【0005】なお、KWP2000においては、図5に 示すように、ダイアグテスタフをシリアルデータライン 1を誦して他の1つのユニット3anに接続する。ダイ アグテスタ7内のトランジスタTR1のコレクタにプル アップ抵抗R0 (例えば510オーム)を接続し、ユニ ット3an内のトランジスタTR2のコレクタにプルア ップ抵抗R0(例えば、510オーム)を接続する。 【0006】そして、制御部11からの制御信号がトラ ンジスタTR1のベースに入力され、トランジスタTR 1 がオン1. 制御部13からの制御信号がトランジスタ TR2のベースに入力され、トランジスタTR2がオン する。これにより、KWP2000ライン1が510オ

ームで+12Vにプルアップされる。 【0007】また、自動車等の車両にはエンジン制御ユ ニット、ブレーキ制御ユニット、サスペンション制御ユ ニット等の各種の電子制御ユニットが搭載されており、 図4に示すように、これら複数のユニット3 b 1 ~ 3 b nをバス4に接続してローカルエリアネットワーク(L AN) を構成し、これらのユニット3b1~3bn相互 間でデータの送受信を行なっている。この場合、メータ 5aはバス4を通して、各々のユニット3b1~3bn とデータの共有化を行なっている。

【0008】また、ダイアグテスタ7は、図4に示すよ うに、メータ5aのLAN機能を利用して、各ユニット 3b1~3bnの故障診断を行なっている。 100001

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、メータ 5aが、各ユニット3a1~3anと情報を共有するた めには、点線で示すようにバス4を各ユニット3a1~ 3anまで拡張してLANを構成しなければならなかっ

【0010】この場合には、各ユニット3a1~3an の内部には夫々個別にLAN 集積回路(IC)を追加 しなければならず、システムとしてコストがかなり高く なるという問題があった。

【0011】本発明は、故障診断用のシリアルデータラ インを溶用して安価かつ簡単を構成からなる車両通信ネ ットワークシステムを提供することを課題とする。

[0012]

【課題を解決するための手段】本発明は前記課題を解決 するために以下の手段を採用した。請求項1の発明は、 複数の被診断対象の故障の有無を診断する診断装置と、

バスに接続され相互間でデータの送受信を行なう複数の 適信ユニットと、前記ゲスに接続され前記数の適信ス エットから入りされるデータを指針まなは数値で素すメ ータと、前記名被診断対象を診断するとき、前記診断被 置をシリアルデークラインを通して各形診断対象に接続 し、前記ペータとなる検診断が例で3部度を行なうと き、前記メータを前記シリアルデータラインを通して各 検診断が終に接続する接続手段とを備えることを要旨と する。

[0013] この外別によれば、接続手段は、名徳診断 対象を診断するとき、診断該置をシリアルデークライン を通して名被診断対象に接続し、メーク及び各総当时 線の間で通信を行なうとき、メータをシリアルデータラ インを通して名を診断対象に接続するので、診断装置が 核砂断対象の故障の有無を診断できると共にメータが 核診断対象のデータを共有することができ、既存のシリ アルデータラインを利用して低速であるが、安価をネット リアータシステムを接勢することができる。

[0014] 請求項2の発明は、前定診断装置が前記シ リアルデータラインに接続されているか否かを判定する 接続判定手段を備え、前定路線手段は、前定診断接置が 前記シリアルデータラインに接続されているとき、前記 診断装置をシリアルデータラインを選して各技診断対象 接続し、前記診断装置が前記シリアルデータラインに 接続されていないとき、前記メータを前記シリアルデー タラインを選して各技診断対象に接続することを要旨と する。

【0015】この発明によれば、接続時間生再段は、診断 整置がシリアルデータラインに接続されているか否かを 判定し、接続手段は、診断装置がシリアルデータライン に接続されているとき、診断装置をシリアルデータライ ンを選して各検診时対象に接続、診断装置がシリアル データラインに整続されていないとき、メータをシリア ルデータラインを選して各体診断対象に接続するので、 診断装置が名性診断対象の成構の有無を診断する故障診 断モードと、メータと被診断対象とのデータ交換モード とを切り考え返拝することができ

[0016] 請求項3の形明において、前記接続料度手 除は、前記参析核重要のシリアルデークラインと大地と の間に接続されたアルゲウン抵抗を有し、前記接続手段 が前記メータを前記シリアルデークラインを通して各様 参助計像に接続したき、前記フルゲンと抵抗の再爆に かかる電圧の大きさによって前記参断核電が前記シリア ルデータラインに接続されているか否かを判定すること を関とする。

【0017】この発明によれば、接続手段がメータをシリアルデークラインを通して各核診断対象に接続したとき、接続判定手段は、アルゲウン抵抗の両端にかかる電圧の大きさによって診断該置がシリアルデークラインに接続されているか否かを判定することができる。

[0018] 請求項4の影明において、前記メータは、 前記を推診所対象及び前程な過程ユニットの間で通信を 行なうとき、前記シリアルデータライン及びバスを選し て前記を被診断対象のデータと前記を選信ユニットので クとのデータを機の中継を行ることを要目とする。 [0019] この発明によれば、メータは、シリアルデー クライン及びバスを選して各被診断対象のデータク 通信ユニットのデータとのデーク交換の中継を行なうの で、名極診断対象及び各通信ユニットの間で通信を行な うとかできる。

[0020]

【発明の実施の形態】以下、本発明の車両通信ネットワ ークシステムの実施の形態と包囲を参加して記書する。 [0021] 実験の形態120日 に実施の形態10車 両通信ネットワークの構成図を示す。図1において、診 肺蔵置としてのダイアグテスタ7はデータをシリアルに 転送するためのシリアルデータインからなる長り2 000ライン1を通してメーク5に接続され、このメー 夕5はKWP2000ライン1を通して被診断対象とし でのユニット3 anに接続される。

【0022】なお、ここでは、KWP2000ライン1 にユニット3anのみが装備されるとしたが、KWP2 000ライン1に被診断対象である複数のユニット3a 1~3anを接続してもよい。

【0023】ダイアグテスタ7はKWP2000ライン 1及びメータ5を介してユニット3anの故障の有無を 診断するもので、トランジスタTR1及び制御部11を 有する。

【0024】このトランジスタTR1のコレクタと電源 +12Vとの間にはアルアップ抵抗R0(例えば、51 0オーム)が接続され、トランジスタTR1のコレクタ にはKWP2000ライン1が接続される。なお、トラ ンジスタTR1のエミッタは接触される。

【0025】制御部11は、トランジスタTR1のベー ス及びコレクタに接続され、トランジスタTR1をオン またはオフさせるための制御信号をトランジスタTR1 のベースに出力する。

【0026】また、ユニット3anbグイアグテスタア の構成に対応して構成される。すなわち、ユニット3a 成は、トランジスタ下R2及び制練部13を有する。こ のトランジスタ下R2のコレタタと電源+12Vとの間 にはアルアップ転抗R0(例えば、510オーム)が接 続される。

【0027】トランジスタTR2のコレクタにはKWP 2000ライン1が接続され、トランジスタTR2のエ ミッタは接地される。

【0028】制御部13は、トランジスタTR2のベー ス及びコレクタに接続され、トランジスタTR2をオン またはオフさせるための制御信号をトランジスタTR2 のベースに出力する。

【0029】一方、メータ5は、車両運転データ、例え ば、走行距離データ、バッテリ電圧データ、エンジンの 回転数データ、スピードデータ、燃料残量データ、温度 データ等を指針で示すものである。

【0030】このメータ5は、バス4に接続されるLA Nインターフェイス (LANI/F) 21と、このLA NI/F21に接続される中央処理装置 (CPU) 2 3、トランジスタTR4~TR5、第1のコンパレータ 25、接続手段としてのリレー27、第2のコンパレー

タ29を有する。 【0031】メータ5は、リレー27をオフし、CPU

23の入力ポート I。の" L" レベルまたは" H" レベ ルをモニタすることにより、ダイアグテスタ7がKWP 2000ライン1に接続されているか否かを判定する。 【0032】ダイアグテスタ7がKWP2000ライン 1に接続されている場合には、抵抗R1の値がプルアッ プ抵抗R0(510オーム)よりも非常に大きいため、 第1のコンパレータ25の入力が約12Vとなる。

【0033】この入力は、第1のコンパレータ25のス レッショルドレベル (例えば、6V) を越えるため、第 1のコンパレータ25の出力、すなわち、CPU23の 入力ポート I 。には"L"レベルが入力される。

【0034】ダイアグテスタ7がKWP2000ライン 1から切り離されている場合には、KWP2000ライ ン1に接続されるプルダウン抵抗R1により第1のコン パレータ25の入力が約0Vとなる。

【0035】この入力は、第1のコンパレータ25のス レッショルドレベル (例えば、6 V) より小さいため、 第1のコンパレータ25の出力、すなわち、CPU23 の入力ポート I。には"H"レベルが入力される。プル ダウン抵抗R1及び第1のコンパレータ25は、接続判 定手段を構成する。

【0036】ダイアグテスタ7がKWP2000ライン 1に接続されている場合には、ダイアグテスタ7からの 故障診断要求を受信する故障診断モードとなる。ダイア グテスタ7がKWP2000ライン1から切り離されて いる場合には、メータ5とユニット3an間でKWP2 000に基づく低速なデータ交換を行なうデータ送受信 モードとなる。

【0037】このCPU23の入力ポートI₀とKWP 2000ライン1との間には第1のコンパレータ25が 接続され、KWP2000ライン1とアースとの間には プルアップ抵抗R Oの抵抗値よりもはるかに大きい抵抗 値をもつ抵抗R1が接続される。

【0038】CPU23の出力ポート θ 。にはトランジ スタTR4のベースが接続され、トランジスタTR4の コレクタにはトランジスタTR3のベースが接続され る。なお、トランジスタTR4のエミッタは接地され

【0039】トランジスタTR3のエミッタには電源+

12Vが印加されており、トランジスタTR3のコレク タとトランジスタTR5のコレクタとの間にはプルアッ プ抵抗RO(例えば510オーム)が接続される。

【0040】出力ポート θ 。が"H"レベルになると、 トランジスタTR4、TR5がオンして、メータ5内部 のKWP2000のライン1がプルアップ抵抗R0で+ 12Vにプルアップされるようになっている。

【0041】CPU23の出力ポート θ , からはリレー 2.7を切り替えるための切替信号がリレー2.7に出力さ れる。リレー27の端子aはダイアグテスタ7からのK WP2000ライン1に接続され、リレー27の端子b はユニット3anからのKWP2000ライン1に接続 され、接片26が切替信号の値に応じて端子aに接した り、離れるようになっている。

【0042】トランジスタTR4、TR5のオンによ り、KWP2000ライン1がプルアップ抵抗R0で+ 12Vにプルアップされたときには、CPU23の出力 ポート θ_1 の切替信号はオフ (Lレベル)となり、リレ -27をオフさせる。このとき、ダイアグテスタ7はK WP2000ライン1から切り離される。

【0043】トランジスタTR5のベースはCPU23 の出力ポートO2に接続され、トランジスタTR5のコ レクタはユニット3an側のKWP2000ライン1及 び第2のコンパレータ29の入力端子に接続される。第 2のコンパレータ29の出力端子はCPU23のKWP 2000用の入力ポート I, に接続される。なお、トラ ンジスタTR5のエミッタは接地される。

【0044】次に、このように構成された車両用ローカ ルエリアネットワークシステムの動作を図2に示すフロ ーチャートを参照して説明する。

【0045】まず、CPU23は、出力ポートの。から の信号によりトランジスタTR3及びトランジスタTR $4をオフすると共に、出力ポート<math>\theta_1$ からの信号により リレー27をオフする(ステップS11)。

【0046】次に、CPU23は、第1のコンパレータ 25の出力により入力ポート I。をモニタし(ステップ S13)、ダイアグテスタ7がKWP2000ライン1 に接続されているか否かを判定する (ステップS1

【0047】 ここで、ダイアグテスタ7がKWP200 0ライン1に接続されている場合には、抵抗R1の値が プルアップ抵抗ROよりも非常に大きいため、第1のコ ンパレータ25の入力が約12Vとなる。

【0048】この入力は、第1のコンパレータ25のス レッショルドレベルを載えるため。第1のコンパレータ 25からCPU23の入力ポート I。には"L"レベル が入力される。

【0049】CPU23は、"L"レベルの入力によ り、ダイアグテスタ7がKWP2000ライン1 に接続 されていると判定し、出力ポート θ, から切替信号をリ レー27に出力するので、リレー27がオンして、接片 26が端子aに接続される(ステップS17)。

[0050] なお、ダイアグラスタででは、制制第11 からの信号によりトランジスタTR1がオンして、KW P2000ライン1がプルアップ抵抗10で+12Vに プルアップされる。また、ユニット3anでは、制制部 13からの信号によりトランジスタTR2がオンして、 KWP2000ライン1がプルアップ抵抗R0で+12 Vにプルアップされる。

【0051】これにより、KWP2000ライン1を介 してダイアグテスタ7とユニット3anとが接続される ので、ダイアグテスタ7による故障診断モードとなる

(ステップS19)。 【0052】このときには、ダイアグテスタ7からテスト信号をKWP2000ライン1を介してユニット3a

ト信号をKWP2000ライン1を介してユニット3anに送り、ユニット3anからの応答信号によりユニット3anからの応答信号によりユニット3anの故障の有無を診断することができる。 【0053】一方、ステップS15において、ダイアグ

マスタアがKWP2000ライン1から切り離されている場合には、KWP2000ライン1に接続されるプルグウン抵抗R1により第1のコンパレータ25の入力が約0Vとなる。

[0054] この入力は、第1のコンパレータ25のス レッショルドレベルより小さいため、第1のコンパレー タ25からCPU23の入力ポート I_0 に" H" レベル が入力される。

【0055】CPU23は、"H"レベルの入力により、ダイアグテスタアがKWP2000ライン1から切り離されていると判定し、CPU23の出力ボート θ_0 からの信号により、トランジスタTR4キオンさせる(ステップS21)、

【0056】このとき、メータ5では、トランジスタT R3がオンして、KWP2000ライン1がプルアップ 抵抗R0で+12Vにプルアップされる。

[0057]また、出力ボート θ_1 からの切替信号によりリレー27をオフさせるので、ダイアグテスタ7は、 KWP2000ライン1から切り離される(ステップS 23)。

【0058】これにより、KWP2000ライン1を介 してメークラとユニット3anとが接続されるので、メ ータラとユニット3anとの間でKWP2000に基づ く低速な情報のやり取りを行なうことができる(ステッ プS25)

【0059】さらに、メータ動作が行なわれ(ステップ S27)、処理が終了しない場合には、ステップS11 の処理に戻る。

【0060】このように、リレー27により、ダイアグ テスタフを既存のシリアルデータラインであるKWP2 000ライン1から切り離し、メータ5とユニット3a nとをKWP2000ライン1で接続すれば、メータ5 がユニット3anの情報を共有することができる。

【0061】その結果、既存のシリアルデータラインを 利用して、低速であるが、安価なLANシステムを構築 することができる。

【0062】(実験的が贈20日ま実施の形態20車 両通信ネットワークの構成図を示す。関38元字す両通 信ネットワークシステムにおいては、LANI/F21 にパス4が接続され、このパス4に複数のユニット3b 1~3b nが接続されてLANを構成し、各ユニット3 50 n n 相互間でデータの送受信を行なうようになっている。

[0063] 複数のユニット3b1~3bnは、例え ば、車両に搭載されたエンジン制御ユニット、ブレーキ 制御ユニット、サスペンション制御ユニット、ミッショ ン制御ユニットをどである。

【0064】各ユニット3b1~3bnは、CPU3 1、このCPU31を接続されるCAN(コントロール エリアネットワーク)33を備えている。CAN33 は、各ユニット3b1~3bn相互間でデータの送受信 を行なうものである。

【0065】メータ5は、各ユニット3b1~3bnからの車両運転データを入力し、その車両運転データを指針または数値により表すようになっている。

【0066】その他の構成は図1に示す実施の形態1の 車両通信ネットワークシステムの構成と同一であるの で、同一部分には同一符号を付して説明する。

【0067】このような構成によれば、リレー27がオンしたときには、ダイアグラスタアによりユニット3anの故障の有無を診断できると共に、メータ5を介して、LAN上のユニット3b1~3bnの故障の有無を診断することができる。

【0068】また、リレー27がオフしたとをには、メーク5とユニット3anとが接続されるので、メーク5とユニット3anとの間で情報をやり取りが行なえると共に、必要に応じてメーク5及びバス4を通して、ユニット3anとユニット3b1~3bnとの間で情報を交換することができる。

[0069]

【発明の効果】本専門によれば、接続手段は、名絃診断 対象を診断するとき、診断該置をシリアルデータライン を適して各被診断対象に接続し、メータ及び各を診断対 線の間で適信を行なうとき、メータをシリアルデータラ イン値して各被診断対象に接続するので、診断該置が 各被診断対象の技術の有無を診断できると共にメータが 被診断対象のデータを共有することができ、既存のシリ アルデータラインを利用して低速であるが、安節なネット トワークシステムを構修することができ。

【0070】また、接統判定手段は、診断装置がシリア ルデータラインに接続されているか否かを判定し、接続 手段は、診断装置がシリアルデータラインに接続されて いるとき、診断装置をシリアルデータラインを選して各 旅診断対象に接続し、診断接置がシリアルデータライン 接続されていないとき、メータをシリアルデークライン を選して各様診断対象に接続するので、診断を置が各 成診断が係の故障の有無を診断する故障診断モードと、 メータと被診断対象とのデーク交換モードとを切り替え 選択することができる。

- 【0071】また、接続手段がメータをシリアルデータ ラインを通して各板診断対象に接続したとき、接続判定 手段は、アルダウン抵抗の両端にかかる電圧の大きさに よって診断装置がシリアルデータラインに接続されてい るか否かを判定することができる。
- 【0072】また、メータは、シリアルデータライン及 びバスを通して各板診断対象のデータと各通信ユニット のデータとのデータ交換の中継を行なうので、各被診断 対象及び各通信ユニットの間で通信を行なうことができ る。

【図面の簡単を説明】

【図1】本発明の車両通信ネットワークシステムの実施 の形態1の構成図である。

【図2】実施の形態1の車両通信ネットワークシステム

の動作を示すフローチャートである。

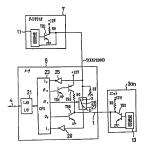
【図3】本発明の車両通信ネットワークシステムの実施 の形態2の構成図である。

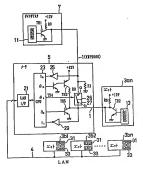
【図4】従来の車両通信ネットワークシステムの一例を 示す構成図である。

【図5】図4に示す車両通信ネットワークシステムのダイアグテスタとユニットとの接続を示す図である。 【符号の説明】

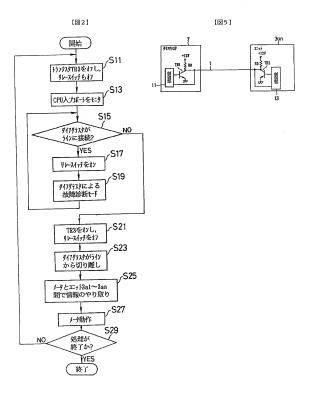
- 1 KWP2000ライン
- 3a1~3an, 3b1~3bn ユニット 5 メータ
- っ バ / 7 ダイアグテスタ
- 7 タイアクテスタ
- 11,13 制御部
- 21 LANI/F
- 23,31 CPU
- 25 第1のコンパレータ 27 リレー
- 27 90-
- 29 第2のコンパレータ
- 33 CAN
- RO. R1 抵抗
- TR1~TR5 トランジスタ

[図1]

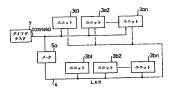




【図3】



【図4】



フロントページの続き

(51)Int.Cl.6 HO4Q 9/00 311

FΙ H04L 11/00 321